

## LK-Tilt

### Inhaltsverzeichnis

1 Bild .....	1
2 Technische Daten / Kurzbeschreibung .....	1
2.1 Spezifikation .....	1
3 Codebeispiel Arduino .....	1
4 Codebeispiel Raspberry .....	2
5 Downloads .....	2

## Bild



## Technische Daten / Kurzbeschreibung

Linker Kit Platine mit tilt Sensor. Der Sensor enthält 2 Kugeln, stellt man den Sensor aufrecht berühren sich diese Kugeln und schließen den Kontakt. Das Ausgangssignal ist mit OUT verdrahtet und der NC Pin hat keine Funktion.

## Spezifikation

Maße: 27,9 × 25,4 × 10,6mm

Gewicht: 3,6g

## Codebeispiel Arduino

```
int ledPin = 13;
int switchPin = 7;
int val = 0;
```

## LK-Tilt

```
void setup()
{
  pinMode(ledPin,OUTPUT);
  pinMode(switchPin,INPUT);
}
void loop()
{
  val = digitalRead(switchPin);
  if (HIGH == val) digitalWrite(ledPin,HIGH);
  else digitalWrite(ledPin,LOW);
}
```

## Codebeispiel Raspberry

```
import RPi.GPIO as GPIO

#Initialisiere LED auf Digital-PIN 4 und Tilt-Sensor auf Digital-PIN 15
led = 4
tilt = 15

GPIO.setwarnings(False)
GPIO.setmode(GPIO.BCM)
GPIO.setup(led, GPIO.OUT)
GPIO.setup(tilt, GPIO.IN, pull_up_down = GPIO.PUD_UP)

while True:
    if GPIO.input(tilt) == GPIO.HIGH:
        GPIO.output(led, True)
    else:
        GPIO.output(led, False)
```

## Downloads

Infos:

Englisch: [001267862-da-01-en-LINKER\\_KIT\\_PLATINE\\_MIT\\_TILT\\_SENSOR.pdf](#)

Schaltung: [001267862-sp-01-en-LINKER\\_KIT\\_PLATINE\\_MIT\\_TILT\\_SENSOR.pdf](#)